

5月10日(木)必着

ロボットの構造概略図

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) ファイナル ロボット名 成	キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) スヤマコウホウ 須山工房
--	---

電源に「リチウムポリマー電池」の使用を予定されている方はこちらに記入願います。

リチウムポリマー電池を使用予定です。

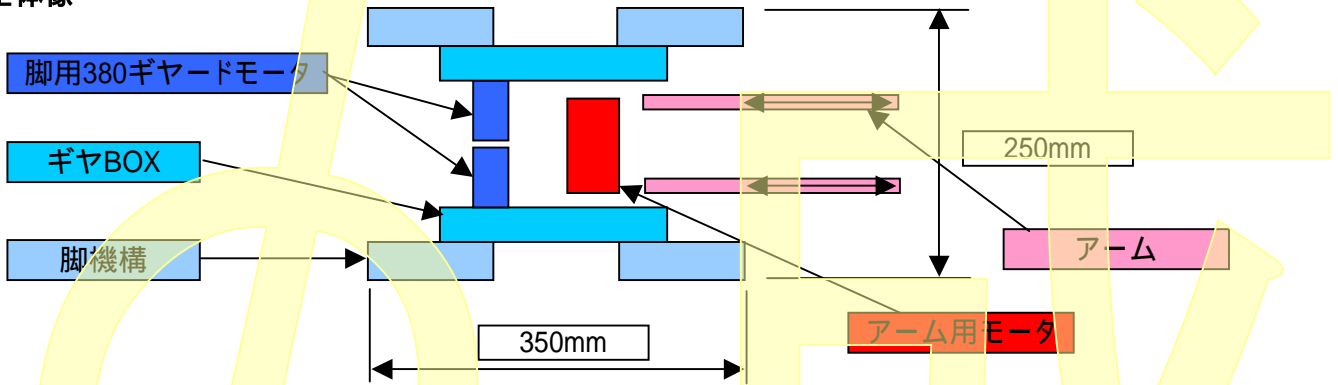
「ロボットの設計図は次の点に留意して分かりやすく作図してください。」

誤解や疑義が生じることが無いようにロボットを設計、製作し申込書類を提出してください。

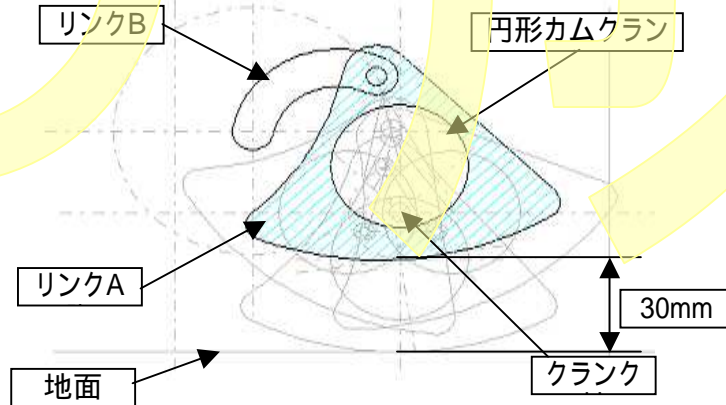
1. ロボットの全体イメージが分かること
2. 脚構造とその動作が容易に理解できること
3. 腕構造とその動作が容易に理解できること。また、その図で地面から20センチメートルの高さを通過する機構であることが分かること。
4. 粗雑でないこと

(注) スキャナーで取り込んだ画像や写真・図面などを貼り付けてください。その他作図したものを添付ファイルとして直接メールで送っても結構です。(ファイル形式はJPEGかGIFをお願いします)

全体像



脚構造: 4節リンク機構を使用。クランク軸を中心にカムクランクが回転し、リンクAは上下前後に動く。4隅に3ヶずつ配置するので合計12本の足で駆動する。



アーム構造: 4節リンク機構を使用。アーム先端が200mmを超える高さまで上昇する。

